

## **SKRIPSI**

### **PERANCANGAN MESIN ROL TEKUK PIPA DIAMETER MAKSIMUM 1 $\frac{1}{4}$ INCI DENGAN KAPASITAS 40 PIPA/JAM**

Diajukan untuk memenuhi salah satu persyaratan untuk mencapai jenjang pendidikan derajat  
kesarjanaan Strata Satu (S-1) Program Studi Teknik Mesin Fakultas Teknik dan Sains  
Universitas Nasional

**OLEH**

<b>NAMA</b>	<b>: ABDUL HADI</b>
<b>NPM</b>	<b>: 227001426052</b>
<b>PEMINATAN</b>	<b>: INDUSTRI MANUFAKTUR</b>



**FAKULTAS TEKNIK DAN SAINS  
PROGRAM STUDI TEKNIK MESIN  
UNIVERSITAS NASIONAL  
JAKARTA  
2025**

## HALAMAN PERSETUJUAN SKRIPSI

### **PERANCANGAN MESIN ROL TEKUK PIPA DIAMETER MAKSIMUM 1½ INCI DENGAN KAPASITAS 40 PIPA/JAM**



## HALAMAN PERBAIKAN SKRIPSI

### PERANCANGAN MESIN ROL TEKUK PIPA DIAMETER MAKSIMUM 1½ INCI DENGAN KAPASITAS 40 PIPA/JAM



## HALAMAN PENGESAHAN SKRIPSI

### **PERANCANGAN MESIN ROL TEKUK PIPA DIAMETER MAKSIMUM 1½ INCI DENGAN KAPASITAS 40 PIPA/JAM**

**OLEH**

NAMA	: ABDUL HADI
NPM	: 227001426052
PEMINATAN	: INDUSTRI MANUFAKTUR

Telah dipertahankan dihadapan Tim Dosen Pengaji dalam sidang Skripsi di Program Studi Teknik Mesin, Fakultas Teknik dan Sains, Universitas Nasional, yang dilaksanakan pada :

Hari : Rabu  
Tanggal : 5 Maret 2025

Jakarta, 5 Maret 2025

Mengesahkan,

**Kepala Program Studi Teknik Mesin**

  
Fahamsyah, S.T., M.Si., Ph.D.  
NID. 040022024

## **HALAMAN PERNYATAAN KEASLIAN SKRIPSI**

Saya yang bertanda tangan dibawah ini:

NAMA : ABDUL HADI

NPM : 227001426052

PROGRAM STUDI : S-1 TEKNIK MESIN

PEMINATAN : INDUSTRI MANUFAKTUR

Dengan ini penulis menyatakan Skripsi ini tidak terdapat judul karya yang pernah diajukan dengan judul “Perancangan Mesin Rol Tekuk Pipa Diameter Maksimum 1½ Inci Dengan Kapasitas 40 Pipa/Jam” adalah benar hasil karya penulis dan bukan merupakan publikasi serta tidak mengutip sebagian atau seluruhnya dari karya ilmiah orang lain, kecuali yang telah disebutkan sumbernya.



**Abdul Hadi**

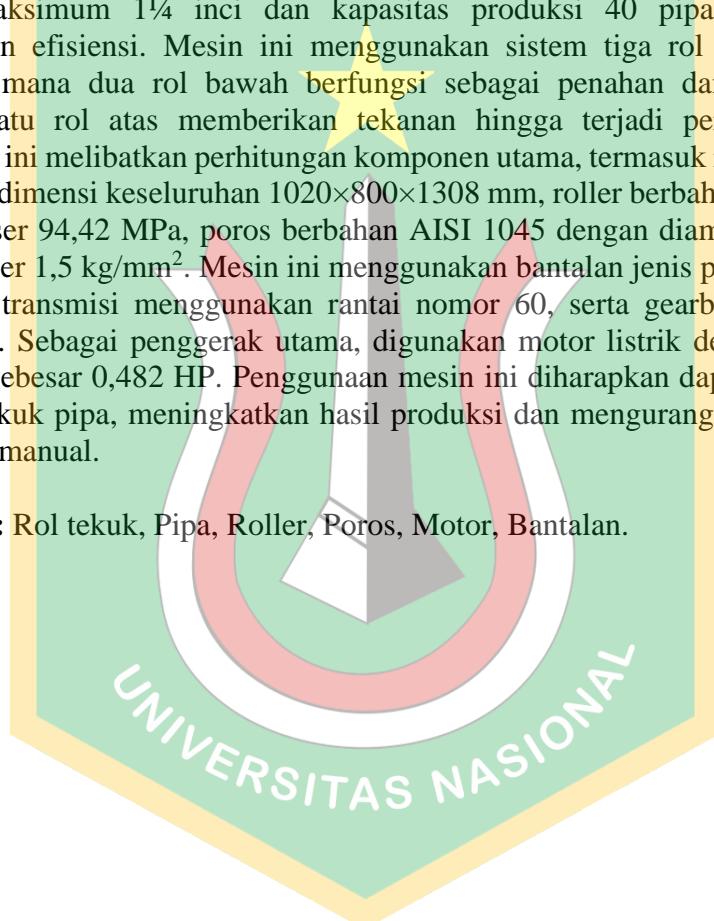
**NPM. 227001426052**

# **PERANCANGAN MESIN ROL TEKUK PIPA DIAMETER MAKSIMUM 1 $\frac{1}{4}$ INCI DENGAN KAPASITAS 40 PIPA/JAM**

## **ABSTRAK**

Mesin rol tekuk pipa merupakan alat yang digunakan untuk membentuk pipa lurus menjadi melengkung sesuai kebutuhan industri, seperti konstruksi dan manufaktur. Proses penekukan pipa secara manual masih banyak dilakukan di industri kecil dan menengah, namun metode ini memiliki beberapa kelemahan, seperti waktu produksi yang lebih lama, ketidak presision hasil, dan tingginya tingkat pemborosan bahan. Oleh karena itu, penelitian ini bertujuan untuk merancang mesin rol tekuk pipa dengan diameter maksimum 1 $\frac{1}{4}$  inci dan kapasitas produksi 40 pipa per jam guna meningkatkan efisiensi. Mesin ini menggunakan sistem tiga rol dengan susunan segitiga, di mana dua rol bawah berfungsi sebagai penahan dan pemutar pipa, sementara satu rol atas memberikan tekanan hingga terjadi perubahan bentuk. Perancangan ini melibatkan perhitungan komponen utama, termasuk rangka baja UNP A36 dengan dimensi keseluruhan 1020×800×1308 mm, roller berbahan ST 42 dengan tegangan geser 94,42 MPa, poros berbahan AISI 1045 dengan diameter 55 mm dan tegangan geser 1,5 kg/mm<sup>2</sup>. Mesin ini menggunakan bantalan jenis pillow block UCP 211, sistem transmisi menggunakan rantai nomor 60, serta gearbox dengan rasio reduksi 1:40. Sebagai penggerak utama, digunakan motor listrik dengan daya yang dibutuhkan sebesar 0,482 HP. Penggunaan mesin ini diharapkan dapat mempercepat proses rol tekuk pipa, meningkatkan hasil produksi dan mengurangi ketergantungan tenaga kerja manual.

**Kata Kunci:** Rol tekuk, Pipa, Roller, Poros, Motor, Bantalan.

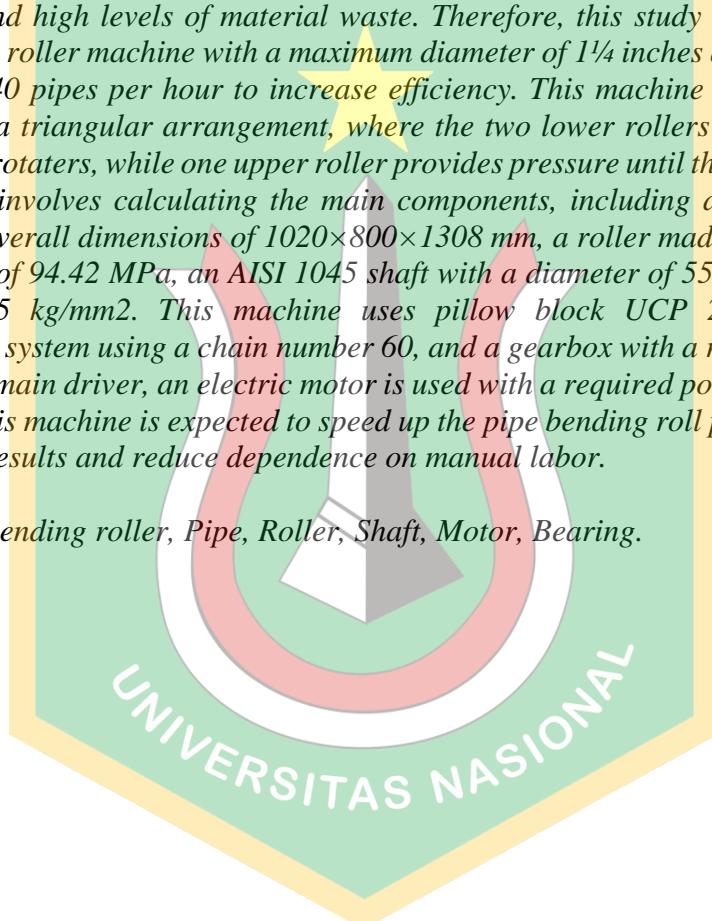


# **DESIGN OF A MAXIMUM DIAMETER PIPE BENDING ROLLING MACHINE OF 1¼ INCHES WITH A CAPACITY OF 40 PIPES/HOUR**

## **ABSTRACT**

*Pipe bending roller machine is a tool used to form straight pipes into curved ones according to industrial needs, such as construction and manufacturing. The manual pipe bending process is still widely carried out in small and medium industries, but this method has several disadvantages, such as longer production times, imprecision of results, and high levels of material waste. Therefore, this study aims to design a pipe bending roller machine with a maximum diameter of 1¼ inches and a production capacity of 40 pipes per hour to increase efficiency. This machine uses a three-roll system with a triangular arrangement, where the two lower rollers function as pipe holders and rotators, while one upper roller provides pressure until the shape changes. This design involves calculating the main components, including a UNP A36 steel frame with overall dimensions of 1020×800×1308 mm, a roller made of ST 42 with a shear stress of 94.42 MPa, an AISI 1045 shaft with a diameter of 55 mm and a shear stress of 1.5 kg/mm<sup>2</sup>. This machine uses pillow block UCP 211 bearings, a transmission system using a chain number 60, and a gearbox with a reduction ratio of 1:40. As the main driver, an electric motor is used with a required power of 0.482 HP. The use of this machine is expected to speed up the pipe bending roll process, increase production results and reduce dependence on manual labor.*

**Keywords:** Bending roller, Pipe, Roller, Shaft, Motor, Bearing.



## **KATA PENGANTAR**

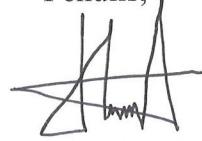
Puji syukur penulis panjatkan kepada Allah SWT, Tuhan Yang Maha Esa, karena berkat rahmat-Nya yang begitu besar penulis dapat menyelesaikan skripsi yang berjudul **“Perancangan Mesin Rol Tekuk Pipa Diameter Maksimum 1½ Inci Dengan Kapasitas 40 Pipa/Jam”**. Penulisan skripsi ini dilakukan dalam rangka memenuhi salah satu syarat menyelesaikan studi di Program Studi Teknik Mesin Fakultas Teknik dan Sains Universitas Nasional, Jakarta. Dalam proses penyusunan skripsi ini, penulis mendapatkan bantuan dan dukungan dari berbagai pihak. Oleh karena itu, penulis menyampaikan ucapan terimakasih kepada:

1. Bapak Ir. Rulyianto, S.T., M.T., Ph.D., Selaku Dekan Fakultas Teknik dan Sains, Universitas Nasional.
2. Bapak Fahamsyah, S.T., M.Si., Ph.D, selaku Pembimbing I dan Ketua Program Studi Teknik Mesin, Fakultas Teknik dan Sains, Universitas Nasional.
3. Bapak Agung Iswadi, S.SI., M.Sc., Ph.D., selaku Sekretaris Program Studi Teknik Mesin, Fakultas Teknik dan Sains, Universitas Nasional.
4. Ir. Sungkono, MT, selaku pembimbing II yang selalu menyediakan waktu dan pemikiran untuk membantu penyusunan skripsi ini.
5. Orang tua dan keluarga yang selalu memberikan doa, motivasi serta semangat yang tiada henti kepada penulis sehingga penulis dapat menyelesaikan Tugas Akhir.
6. Seluruh Staf Pengajar dan karyawan di Program Studi Teknik Mesin Fakultas Teknik dan Sains Universitas Nasional.
7. Teman-teman se-almamater Program Studi Teknik Mesin Fakultas Teknik dan Sains Universitas Nasional yang telah memberikan dukungan dalam bentuk moral dan juga motivasi kepada penulis.

Semoga Allah SWT berkenan membalas kebaikan semua pihak yang telah membantu. Penulis berharap skripsi ini dapat bermanfaat bagi pengembangan ilmu.

Jakarta, 5 Maret 2025

Penulis,



Abdul Hadi

NPM. 227001426052



## DAFTAR ISI

**Halaman**

<b>HALAMAN PERSETUJUAN SKRIPSI .....</b>	<b>ii</b>
<b>HALAMAN PERBAIKAN SKRIPSI .....</b>	<b>iii</b>
<b>HALAMAN PENGESAHAN SKRIPSI.....</b>	<b>iv</b>
<b>HALAMAN PERNYATAAN KEASLIAN SKRIPSI .....</b>	<b>v</b>
<b>ABSTRAK.....</b>	<b>vi</b>
<b>ABSTRACT.....</b>	<b>vii</b>
<b>KATA PENGANTAR.....</b>	<b>viii</b>
<b>DAFTAR ISI .....</b>	<b>x</b>
<b>DAFTAR TABEL .....</b>	<b>xiii</b>
<b>DAFTAR GAMBAR.....</b>	<b>xiv</b>
<b>DAFTAR SINGKATAN.....</b>	<b>xvi</b>
<b>BAB I PENDAHULUAN.....</b>	<b>1</b>
1.1.    Latar Belakang Masalah.....	1
1.2.    Rumusan Masalah .....	2
1.3.    Tujuan Perancangan .....	3
1.4.    Batasan Masalah.....	3
1.5.    Manfaat Perancangan .....	4
1.6.    Kebaruan Penelitian .....	4
1.7.    Metode Perancangan .....	5
1.8.    Sistematika Penulisan.....	5
<b>BAB II TINJAUAN PUSTAKA .....</b>	<b>7</b>
2.1.    Prinsip Dasar Proses Rol Tekuk Pipa.....	7
2.2.    Mesin Rol Tekuk Pipa.....	7
2.2.1.    Fungsional Dalam Perancangan .....	8

2.2.2. Desain Sistem Penggerak .....	8
2.2.3. Perbandingan Metode Rol Tekuk Pipa Manual dan Otomatis ..	8
2.3. Metode Penekukan Pipa .....	9
2.4. Prinsip Kerja Rol Tekuk Pipa.....	11
2.5. Komponen Mesin Rol Tekuk Pipa .....	14
2.5.1. Pipa.....	15
2.5.2. Dongkrak ( <i>Hydraulic Jack</i> ).....	16
2.5.3. Motor Listrik (AC) .....	17
2.5.4. Gear Box ( <i>Speed Reducer</i> ).....	19
2.5.5. Bantalan ( <i>Bearing</i> ) .....	20
2.5.6. <i>Sproket</i> dan Rantai .....	22
2.5.7. Roller .....	25
2.5.8. Poros .....	27
2.5.9. Kopling .....	29
2.5.10. Baut dan Mur .....	30
2.5.11. <i>Cover Akrilik</i> .....	31
2.5.12. Rangka.....	32
2.6. Perhitungan Kapasitas Produksi .....	35
<b>BAB III METODOLOGI PERANCANGAN.....</b>	<b>37</b>
3.1. Diagram Alir Perancangan .....	37
3.2. Rincian Langkah Penelitian.....	38
3.3. Desain Perancangan Mesin Roll Tekuk Pipa .....	39
3.4. Perhitungan Pipa .....	42
3.5. Perhitungan Hydraulic Jack.....	44
3.6. Perhitungan Daya dan Pemilihan Motor .....	46
3.7. Perhitungan Sproket dan Rantai .....	49
3.8. Perhitungan Bantalan .....	54
3.9. Perhitungan Roller.....	56

3.10. Perencanaan Poros.....	59
3.11. Perencanaan Kopling.....	62
3.12. Perhitungan Baut dan Mur .....	63
3.13. Perhitungan Kekuatan Sambungan Las.....	65
3.14. Perhitungan Kapasitas Produksi.....	66
3.15. Perhitungan Hasil Penekukan.....	67
<b>3.16. Analisis Rangka.....</b>	<b>69</b>
<b>BAB IV HASIL DAN PEMBAHASAN.....</b>	<b>78</b>
4.1. Pipa.....	78
4.2. Hydraulic Jack.....	78
4.3. Motor .....	79
4.4. Bantalan.....	79
4.5. Sproket dan Rantai .....	79
4.6. Roller.....	80
4.7. Poros.....	81
4.8. Kopling.....	81
4.9. Baut dan Mur.....	81
4.10. Pengelasan.....	82
4.11. Kapasitas Produksi .....	83
4.12. Rangka.....	83
<b>BAB V KESIMPULAN DAN SARAN.....</b>	<b>84</b>
5.1. Kesimpulan.....	84
5.2. Saran.....	85
<b>DAFTAR PUSTAKA.....</b>	<b>86</b>
<b>LAMPIRAN .....</b>	<b>88</b>

## DAFTAR TABEL

	<b>Halaman</b>	
Tabel 2.1	Spesifikasi bantalan UCP.....	20
Tabel 2.2	Spesifikasi rantai nomor 60 .....	23
Tabel 2.3	Spesifikasi baja ST 42.....	26
Tabel 2.4	Spesifikasi baja AISI 1045 .....	28
Tabel 2.5	Spesifikasi Besi kanal UNP ASTM A36 .....	33
Tabel 3.1	Komponen mesin rol <b>tekuk pipa</b> .....	40
Tabel 3.2	Spesifikasi pipa galvanis <b>ASTM A53</b> .....	42
Tabel 3.3	Dimensi ukuran sprocket.....	54
Tabel 3.4	Dimensi ukuran bantalan .....	56
Tabel 3.5	Dimensi ukuran roller .....	59
Tabel 3.6	Dimensi ukuran poros .....	62
Tabel 3.7	Data pembebatan poros.....	69
Tabel 3.8	Data pembebatan motor .....	69
Tabel 4.1	Hasil perhitungan pipa .....	78
Tabel 4.2	Hasil perhitungan bantalan .....	79
Tabel 4.3	Hasil perhitungan rantai dan sprocket .....	80
Tabel 4.4	Hasil <b>perhitungan</b> roller .....	80
Tabel 4.5	Hasil perhitungan poros .....	81
Tabel 4.6	Hasil perhitungan baut dan mur.....	82
Tabel 4.7	Hasil perhitungan pengelasan .....	82
Tabel 4.8	Hasil analisis rangka poros .....	83
Tabel 4.9	Hasil analisis rangka motor.....	83

## DAFTAR GAMBAR

	<b>Halaman</b>
Gambar 2.1	Metode ram style .....
Gambar 2.2	Metode rotary.....
Gambar 2.3	Metode compression .....
Gambar 2.4	Metode rol tekuk .....
Gambar 2.5	Posisi awal pipa .....
Gambar 2.6	Pipa berada antara roller 1 dan 3 .....
Gambar 2.7	Penekan diturunkan sampai menyentuh pipa.....
Gambar 2.8	Mulai terjadi proses penekukan .....
Gambar 2.9	Pipa sudah mengalami penekukan .....
Gambar 2.10	Komponen mesin rol tekuk.....
Gambar 2.11	Pipa galvanis .....
Gambar 2.12	Dongkrak (Hydraulic Jack).....
Gambar 2.13	Motor listrik .....
Gambar 2.14	Gear box.....
Gambar 2.15	Bantalan pillow block UCP .....
Gambar 2.16	Sproket dan rantai .....
Gambar 2.17	Die roller .....
Gambar 2.18	Poros .....
Gambar 2.19	Kopling .....
Gambar 2.20	Cover akrilik .....
Gambar 2.21	Besi UNP A36 .....
Gambar 3.1	Diagram alir penelitian .....
Gambar 3.2	Komponen mesin rol tekuk pipa.....
Gambar 3.3	Desain komponen rangka.....
Gambar 3.4	Luas penampang pipa .....
Gambar 3.5	Skema sistem daya motor .....
Gambar 3.6	Desain komponen sproket.....
Gambar 3.7	Desain komponen bantalan .....
Gambar 3.8	Torsi pada roller.....

Gambar 3.9	Desain komponen roller.....	58
Gambar 3.10	Desain komponen poros.....	62
Gambar 3.11	Sudut lingkaran .....	68
Gambar 3.12	Deformasi rangka poros.....	70
Gambar 3.13	Deformasi rangka motor .....	71
Gambar 3.14	Elastic strain rangka poros.....	72
Gambar 3.15	Elastic strain rangka motor .....	73
Gambar 3.16	Stress von misses rangka poros .....	74
Gambar 3.17	Stress von misses rangka motor.....	75
Gambar 3.18	Safety factor rangka poros .....	76
Gambar 3.19	Safety factor rangka motor .....	77



## **DAFTAR SINGKATAN**

Kg	: Kilogram
Mpa	: Megapascal
GPa	: Gigapascal
Nm	: Newton meter
Nmm	: Newton milimeter
N	: Newton

